



CONCOURS ENSAM - ESTP - EUCLIDE - ARCHIMEDE

Epreuve d'Informatique MP

durée 3 heures

**Si, au cours de l'épreuve, un candidat repère ce qui lui semble être une erreur d'énoncé, d'une part il le signale au chef de salle, d'autre part il le signale sur sa copie et poursuit sa composition en indiquant les raisons des initiatives qu'il est amené à prendre.**

---

**L'usage de la calculatrice est interdit**

- **Indiquer en tête de copie ou de chaque exercice le langage utilisé.**
- **On utilisera la notation  $t[i]$  pour accéder à l'élément n°  $i$  d'un tableau  $t$ .**
- **On indicera les tableaux à partir de 1, quitte à ne jamais prendre en compte l'élément d'indice 0 dans un langage où les tableaux sont indicés à partir de 0.**

## 1. Le tri par sélection

Le tri (croissant) par sélection d'un tableau  $t$  de  $n$  éléments consiste à rechercher le plus grand élément, le permuter avec l'élément situé en fin de tableau, et à itérer le traitement avec un élément de moins, jusqu'à ce qu'il n'y ait plus qu'un seul élément.

### 1.1. Écrire la fonction

```
indiceMaxi    données          t : tableau d'entiers,
               résultat        n : entier;
                                : entier;
qui recherche dans un tableau  $t$  de  $n$  entiers le plus grand entier et retourne son
indice. S'il y a plusieurs maxima égaux, elle retourne l'indice du premier de ceux-ci.
```

### 1.2. Écrire la fonction ITÉRATIVE

```
triSelec1     donnée-résultat  t : tableau d'entiers ;
               donnée          n : entier;
               résultat        : sans retour
qui trie par sélection le tableau  $t$  de  $n$  entiers.
```

### 1.3. Écrire la fonction RÉCURSIVE

```
triSelec2     donnée-résultat  t : tableau d'entiers ;
               donnée          n : entier;
               résultat        : sans retour
qui trie par sélection le tableau  $t$  de  $n$  entiers.
```

### 1.4. Donner la complexité de ce tri.

## 2. Tri par insertion

Le tri (croissant) par insertion d'un tableau  $t$  de  $n$  éléments consiste à rechercher itérativement la place d'insertion de l'élément  $n^o i$  dans le sous-tableau précédent (indiqué de 1 à  $i-1$ ) supposé trié et à l'insérer à sa place. On commence à partir du deuxième élément et on termine quand tous les éléments ont été placés.

La recherche de la place d'insertion peut se faire **séquentiellement** ou **par dichotomie**.

### 2.1. Expliquer brièvement les deux principes de recherche (séquentielle et dichotomique) et donner leurs complexités (en moyenne et au pire).

### 2.2. Écrire la fonction

```
posInser1    données           t : tableau d'entiers,
                                         n : entier,
                                         x : entier;
                                         résultat      : entier;
qui recherche séquentiellement dans un tableau  $t$  trié de  $n$  entiers la place
d'insertion de  $x$ .
```

### 2.3. Écrire la fonction

```
posInser2    données           t : tableau d'entiers,
                                         n : entier,
                                         x : entier;
                                         résultat      : entier;
qui recherche par dichotomie dans un tableau  $t$  trié de  $n$  entiers la place d'insertion
de  $x$ .
```

### 2.4. Écrire la fonction

```
decale       donnée-résultat  t : tableau d'entiers ;
données      : entier,
              i : entier;
              j : entier;
              résultat         : sans retour
qui décale d'une position vers la droite tous les éléments du tableau  $t$  depuis
l'indice  $i$  jusqu'à l'indice  $j$  (compris)
```

### 2.5. Écrire la fonction ITÉRATIVE

```
triInser     donnée-résultat  t : tableau d'entiers ;
donnée       : entier ;
              résultat         : sans retour
qui trie par insertion le tableau  $t$  de  $n$  entiers.
```

### 3. Tri rapide (quick sort)

Le principe du quick sort est de partitionner le tableau à trier (s'il a au moins deux éléments) en trois sous-tableaux, le premier comprenant tous les éléments inférieurs ou égaux à un élément (l'élément pivot), le deuxième ne contenant qu'un seul élément (l'élément pivot) et le troisième contenant tous les éléments supérieurs ou égaux à l'élément pivot. Puis on réapplique **récurivement** le quick sort sur les premier et troisième sous-tableaux (l'élément pivot, lui, est à sa place définitive).

Soit les fonctions

partition	donnée-résultat	$t$ : tableau d'entiers ;
	données	$i$ : entier,
		$j$ : entier;
	résultat	: entier

qui opère sur le sous-tableau  $t$  compris entre les indices  $i$  et  $j$ , prend  $t[j]$  comme élément pivot, déplace les éléments inférieurs ou égaux au pivot en début de sous-tableau, les éléments supérieurs ou égaux au pivot en fin de sous-tableau, positionne le pivot à sa place définitive et retourne la valeur de cette place

et

quicksort	donnée-résultat	$t$ : tableau d'entiers ;
	données	$i$ : entier,
		$j$ : entier;
	résultat	: <i>sans retour</i>

qui trie le tableau  $t$  entre les indices  $i$  et  $j$  (compris)

Soit le tableau suivant :

$t$	5	1	12	3	24	8	10	2	14	7	2	9	4	17
indice	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14

**3.1. Donner un contenu possible de  $t$  après l'appel à `partition(t,1,14)`, et la valeur de retour de la fonction**

**3.2. Avec quels paramètres doit-on appeler `quicksort` pour continuer le tri après cette partition ?**

**3.3. Écrire la fonction `quicksort`**

**3.4. Écrire la fonction `partition`**

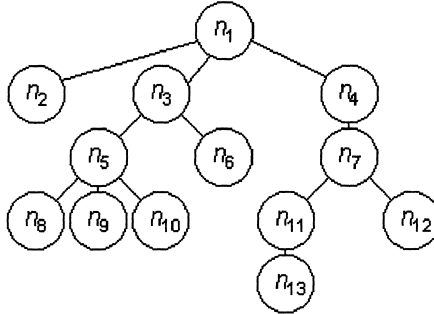
On pourra utiliser deux parcours, l'un allant du début du sous-tableau vers la fin, et l'autre allant de la fin vers le début. Le parcours *montant* sera suspendu quand un élément sera supérieur au pivot ; le parcours *descendant* sera suspendu quand un élément sera inférieur au pivot. Les éléments seront alors échangés et les parcours reprendront jusqu'à ce qu'ils se rejoignent. La place du pivot sera alors déterminée, le pivot  $y$  sera mis, et sa place retournée.

#### 4. Le tri par tas (heap sort)

Le tri par tas consiste à interpréter le tableau comme un arbre binaire presque parfait, à le transformer en tas, puis itérativement, à permuter la racine de l'arbre avec la dernière feuille, puis, à reconstituer le tas avec un élément de moins et ce jusqu'à ce qu'il n'y ait plus qu'un élément à traiter.

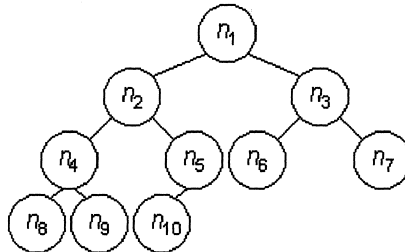
##### Définitions

- **Arbre** : Un arbre est soit un arbre atomique (une *feuille*), soit un *nœud* (*père*) et une suite de sous-arbres (*ses fils*). Chaque nœud ou feuille de l'arbre est associé à une valeur. Graphiquement, on peut représenter un arbre comme suit :



Ici, par exemple, le nœud  $n_5$  a pour fils  $n_8$ ,  $n_9$  et  $n_{10}$  et pour père  $n_3$ .  $n_1$  est appelé la racine de l'arbre et les feuilles en sont  $n_2$ ,  $n_6$ ,  $n_8$ ,  $n_9$ ,  $n_{10}$ ,  $n_{12}$  et  $n_{13}$ .

- **Arbre binaire (AB)** : arbre où chaque nœud est associé au maximum à deux sous-arbres
- **Arbre binaire presque complet (ABPC)** : arbre binaire dans lequel tous les niveaux de profondeur, sauf peut-être le dernier contiennent le maximum de nœuds, et les feuilles du dernier niveau sont toutes à gauche. Exemple d'arbre binaire presque complet



Un ABPC peut être représenté par un tableau (représentation tabulaire) et réciproquement, un tableau peut être interprété comme un arbre binaire presque complet.

Ici, le tableau

$t$	$n_1$	$n_2$	$n_3$	$n_4$	$n_5$	$n_6$	$n_7$	$n_8$	$n_9$	$n_{10}$
indice	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10

peut être interprété comme l'ABPC de la figure.

- **Tas** : Un tas est ABPC dans lequel chaque nœud est **dominant** (valeur supérieure ou égale à celles de son ou ses fils).

**4.1. Dessiner l'arbre représenté par le tableau suivant :**

<i>t</i>	9	5	8	9	7	6	7	3	6	4
<i>indice</i>	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10

**4.2. Écrire la fonction**

```
indiceFilsG  donnée          i : entier,  
             résultat       : entier  
retourne l'indice du fils gauche (supposé existant) d'un nœud d'indice i dans la  
représentation tabulaire d'un ABPC
```

**4.3. Écrire la fonction**

```
indiceFilsD  donnée          i : entier,  
             résultat       : entier  
retourne l'indice du fils droit (supposé existant) d'un nœud d'indice i dans la  
représentation tabulaire d'un ABPC
```

**4.4. Écrire la fonction**

```
indicePere   donnée          i : entier,  
             résultat       : entier  
retourne l'indice du père (supposé existant) d'un nœud d'indice i dans la  
représentation tabulaire d'un ABPC
```

**4.5. Écrire la fonction**

```
estFeuille   données          i : entier,  
                                 n : entier;  
             résultat       : booléen  
qui retourne Vrai si i est l'indice d'une feuille (nœud sans fils) dans la représentation  
tabulaire d'un ABPC de taille n, et Faux sinon.
```

**4.6. Écrire la fonction**

```
estPere1     données          i : entier,  
                                 n : entier;  
             résultat       : booléen  
qui retourne Vrai si i est l'indice d'un nœud n'ayant qu'un seul fils dans la  
représentation tabulaire d'un ABPC de taille n, et Faux sinon.
```

**4.7. Écrire la fonction**

```
estPere2     données          i : entier,  
                                 n : entier;  
             résultat       : booléen  
qui retourne Vrai si i est l'indice d'un nœud ayant deux fils dans la représentation  
tabulaire d'un ABPC de taille n, et Faux sinon.
```

