

CCP Maths 1 PC 2002 — Corrigé

Ce corrigé est proposé par Walter Appel (professeur en CPGE) ; il a été relu par Thomas Chomette (ENS Ulm) et Éric Ricard (agrégé de mathématiques).

Ce sujet est relativement long mais les difficultés s'équilibrent d'une question à l'autre et nombreuses sont les questions intermédiaires qui jalonnent le chemin. Il traite des normes matricielles, c'est-à-dire des normes N sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ vérifiant $N(AB) \leq N(A)N(B)$ et, en particulier, des normes linéaires subordonnées à une norme sur \mathbb{C}^n .

Les parties sont indépendantes les unes des autres dans la mesure où tous les résultats ponctuellement nécessaires à la résolution d'une question sont donnés par l'énoncé. Le candidat gagnera donc à lire attentivement la totalité de l'énoncé avant de commencer à travailler.

- Dans une première partie, on établit par récurrence un résultat important (toute matrice sur \mathbb{C} est trigonalisable) ainsi que quelques résultats utiles par la suite. On y utilise les outils standard de calcul matriciel et d'étude des suites numériques, ainsi que les résultats du cours sur les espaces vectoriels normés de dimension finie (équivalence des normes notamment).
- Dans la deuxième partie, on définit la notion de norme subordonnée, équivalent matriciel de la norme linéaire d'un endomorphisme ; on explicite la norme subordonnée à la « norme du sup » sur \mathbb{C}^n ; on montre que les normes subordonnées sont des normes matricielles et enfin on les relie au rayon spectral d'une matrice. Là encore, les outils mis en œuvre sont tout à fait standard.
- Enfin, dans la troisième partie, on étudie quelques propriétés du rayon spectral d'une matrice à coefficients positifs. C'est la partie la plus originale du problème mais on y est guidé pas à pas, ce qui permet d'arriver sans trop de problèmes à un résultat non trivial.

Indications

Partie I

- I.1.a Utiliser le théorème de d'Alembert-Gauss.
 I.1.b Géométriser le problème.
 I.2 Effectuer une récurrence sur n .
 I.3.a Calculer le polynôme caractéristique et en déduire le spectre de G .
 I.4 Comparer les polynômes caractéristiques de A et T .
 I.6 Utiliser la question I.5.
 I.7 Trouver un contre-exemple simple.
 I.8 Utiliser une norme matricielle ϕ et l'équivalence entre N et ϕ .
 I.9 Utiliser la question précédente et montrer que $N(P^{-1}(A_k - A)P)$ tend vers 0 quand k tend vers l'infini.
 I.10.a Décomposer $T = \lambda I_2 + \mu J$ avec $J^2 = 0$ et utiliser le binôme de Newton.

Partie II

- II.1.b Utiliser l'équivalence entre N et N_∞ .
 II.1.c Se servir de la question précédente.
 II.3.b Calculer $N(\lambda AY)/N(Y)$. Si E est une partie de \mathbb{R} , se souvenir que pour tout élément y de E , $y \leq \sup E$.
 II.3.c Appliquer à $1/\lambda$ et à (λA) le résultat précédent.
 II.3.e Séparer le cas $X = 0$ des autres cas.
 II.4.c Déterminer le spectre de A .
 II.5 Utiliser les questions II.4.a et I.6.
 II.6.c Montrer que A_ε^k tend vers 0_n quand k tend vers l'infini puis que, pour k suffisamment grand, $\widetilde{N}(A_\varepsilon^k) \leq 1$.

Partie III

- III.2.b Effectuer une récurrence.
 III.2.c Utiliser $\widetilde{N}_\infty(A) = M_A$ et le fait que l'on atteint le maximum définissant M_A pour un certain indice.
 III.2.d Utiliser les questions III.2.b, III.2.c et II.6.d.
 III.2.e Si $A \neq 0_n$, poser $c = \max\{|a_{ij}/b_{ij}|; (i, j) \in \llbracket 1; n \rrbracket^2\}$. Montrer que $\rho(B) \neq 0$ (par exemple en considérant $\text{Tr } B$).
 III.4 Remarquer que B satisfait les hypothèses de la question précédente. Montrer que $\rho(B) = \alpha$ et $\rho(B) \leq \rho(A)$.
 III.5 Montrer $(AX)_i/x_i = \sum_{j=1}^n (D_x^{-1}AD_x)_{ij}$ et utiliser $\rho(A) = \rho(D_x^{-1}AD_x)$.
 III.6 Utiliser la question précédente pour un vecteur propre $Y > 0$. Passer à la borne supérieure ou inférieure. Grâce à Y , montrer que ces bornes sont atteintes.

Partie I

I.1.a Soit $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. Alors, son polynôme caractéristique étant un polynôme sur \mathbb{C} , il admet au moins une racine (« théorème fondamental de l'algèbre », également appelé « théorème de d'Alembert », dont la démonstration complète est due à Gauss) et donc :

M admet au moins une valeur propre.

I.1.b

Comme à chaque fois que l'on voit apparaître une matrice de la forme « $Q^{-1}MQ$ », on géométrise le problème.

On note ϕ l'endomorphisme de \mathbb{C}^{n+1} dont la matrice représentative dans la base canonique est M . Puisque ϕ possède (au moins) la valeur propre λ , choisissons un vecteur propre x associé à cette valeur. La famille (x) étant libre ($x \neq 0$), on peut donc la compléter en une base \mathcal{B} . Alors la matrice représentative de ϕ dans \mathcal{B} est de la forme $\begin{pmatrix} \lambda & L \\ 0_{n,1} & N \end{pmatrix}$, où L est une matrice ligne et N une matrice carré d'ordre n . En notant Q la matrice de passage de la base canonique à \mathcal{B} , on a

$$Q^{-1}MQ = \begin{pmatrix} \lambda & L \\ 0_{n,1} & N \end{pmatrix}$$

I.1.c Selon l'hypothèse posée au début de la question I.1, toute matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ est trigonalisable. Notamment, N l'est. On peut donc trouver des matrices $H \in GL_n(\mathbb{C})$ et $S \in \mathcal{T}_n(\mathbb{C})$ telles que $N = HSH^{-1}$. Il s'ensuit :

$$Q^{-1}MQ = \begin{pmatrix} \lambda & L \\ 0_{n,1} & HSH^{-1} \end{pmatrix}$$

I.1.d On reconnaît dans R une matrice diagonale par blocs. On vérifie alors simplement que $\begin{pmatrix} 1 & 0_{1,n} \\ 0_{n,1} & H^{-1} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0_{1,n} \\ 0_{n,1} & H \end{pmatrix} = I_{n+1}$, ce qui montre que

$$R \text{ est inversible et } R^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0_{1,n} \\ 0_{n,1} & H^{-1} \end{pmatrix}.$$

I.1.e Enfin, en effectuant par blocs le produit $R^{-1}(Q^{-1}MQ)R$, on obtient

$$\begin{aligned} R^{-1}Q^{-1}MQR &= \begin{pmatrix} 1 & 0_{1,n} \\ 0_{n,1} & H^{-1} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \lambda & L \\ 0_{n,1} & HSH^{-1} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0_{1,n} \\ 0_{n,1} & H \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \lambda & L \\ 0_{n,1} & SH^{-1} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0_{1,n} \\ 0_{n,1} & H \end{pmatrix} \\ R^{-1}Q^{-1}MQR &= \begin{pmatrix} \lambda & LH \\ 0_{n,1} & S \end{pmatrix} \end{aligned}$$

ce qui est une matrice triangulaire, puisque S est triangulaire et que la matrice (λ) , de taille 1×1 , l'est aussi. Par conséquent,

M est trigonalisable.

I.2 Les résultats précédents permettent de montrer par récurrence sur $n \in \mathbb{N}^*$ la propriété $\mathcal{P}(n)$: « toute matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ est trigonalisable ».

- $\mathcal{P}(1)$: toute matrice d'ordre 1 est manifestement triangulaire.
- $\mathcal{P}(n) \implies \mathcal{P}(n+1)$: c'est l'objet des questions I.1.a à I.1.e.
- Conclusion : toute matrice à coefficients complexes est trigonalisable.

On pourrait affiner ce résultat en montrant (c'est un résultat classique) que : toute matrice dont le polynôme caractéristique est scindé sur le corps \mathbb{K} , est trigonalisable sur \mathbb{K} . En effet, seule cette propriété a été utilisée pour effectuer la récurrence (à travers le théorème de d'Alembert-Gauss).

I.3.a On peut commencer par calculer le polynôme caractéristique P_G de G . On trouve, en développant sur la première ligne (qui contient un 0) :

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 1-X & 1 & 0 \\ 1 & -1-X & 1 \\ 2 & -5 & 3-X \end{vmatrix} &= (1-X)[(X-3)(X+1)+5] - (3-X-2) \\ &= -X^3 + 3X^2 - 3X + 1 \quad (1 \text{ est racine évidente}) \\ &= (X-1)[-X^2 + 2X - 1] = -(X-1)^3 \end{aligned}$$

Ainsi, G ne possède qu'une unique valeur propre et $\text{sp}(G) = \{1\}$.

Supposons que G soit diagonalisable. Alors il existe une matrice inversible $P \in \text{GL}_3(\mathbb{C})$ et une matrice diagonale D telles que $G = P^{-1}DP$. Or les éléments diagonaux de D sont les éléments du spectre, ce qui mène à $D = I_3$. On trouve alors $G = P^{-1}I_3P = I_3$; ce qui est manifestement faux.

Conclusion :

G n'est pas diagonalisable.

I.3.b Déterminons les vecteurs propres de G associés à la valeur propre 1 et de la forme $Y = \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$. L'équation $GY = 1 \times Y$ conduit au système

$$\begin{cases} 1 + \alpha = 1 \\ 1 - \alpha + \beta = \alpha \\ 2 - 5\alpha + 3\beta = \beta \end{cases} \quad \text{soit} \quad \begin{cases} \alpha = 0 \\ \beta = -1 \end{cases}$$

Il n'existe donc qu'un unique vecteur propre dont la première composante dans la base canonique est 1, et c'est le vecteur $u = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = e_1 - e_3$.

Il ne reste qu'à montrer que la famille (u, e_2, e_3) est une base de \mathbb{C}^3 . Or, le déterminant dans la base canonique de la famille (u, e_2, e_3) vaut

$$\det_{\mathcal{B}}(u, e_2, e_3) = \det_{\mathcal{B}}(e_1 - e_3, e_2, e_3) = \det_{\mathcal{B}}(e_1, e_2, e_3) = 1$$